

Devoir maison numéro 2, sujet B

À rendre pour jeudi 17 septembre

Exercice 1.

Les questions sont indépendantes les unes des autres.

1. Montrer que l'ensemble $F = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3, x - y + 2z = 0\}$ est un espace vectoriel.
2. Montrer que $u : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ définie par $u(x, y, z) = (x + y + z, x + y + z, x + y + z)$ est linéaire. Préciser son noyau et son image.
3. Montrer que $u : \mathbf{R}_2[X] \rightarrow \mathbf{R}^2$ définie par $u(P) = (P(0), P'(0))$ est linéaire. Préciser son noyau et son image.
4. On note $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ la base canonique de \mathbf{R}^2 . Montrer que la famille $\mathcal{C} = (2e_1 - e_2, -e_1 + 3e_2)$ est une base de \mathbf{R}^2 . Préciser la matrice Pass ($\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{C}$), ainsi que son inverse.
5. Soit g l'application de $\mathbf{R}_2[X]$ définie par $g(P) = (X^2 - 1)P' - (2X + 1)P$.
 - (a) Montrer que g est un endomorphisme de $\mathbf{R}_2[X]$.
 - (b) Écrire la matrice de g dans la base canonique de $\mathbf{R}_2[X]$.
 - (c) Déterminer le rang de g . Qu'en déduit-on ?
6. On pose $E = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbf{R})$. Soient $F = \left\{f \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbf{R}), \int_0^1 f(t) dt = 0\right\}$ et G est l'ensemble des fonctions constantes sur $[0, 1]$.
Montrer que $E = F \oplus G$.

Exercice 2.

On considère F et G les sous ensemble de $E = \mathbf{R}^3$ suivants :

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3, y = z\} \quad \text{et} \quad G = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3, x = y, z = 2y\}.$$

1. Montrer que F et G sont des sous-espaces vectoriels de \mathbf{R}^3 .
2.
 - (a) Donner une base de F .
 - (b) Donner une base de G .
 - (c) Montrer que $E = F \oplus G$.
3. Soit q l'endomorphisme de \mathbf{R}^3 défini par $q(x, y, z) = (x + y - z, y, y)$.
 - (a) Montrer que q est un projecteur de E , i.e. montrer que pour tout $(x, y, z) \in \mathbf{R}^3$, $q^2(x, y, z) = q(x, y, z)$.
Indication : On rappelle que $q^2 = q \circ q$.
 - (b) Donner une base de $\text{Ker}(q)$.
 - (c) Vérifier que $\text{Ker}(q)$ et G sont en somme directe.
 - (d) Montrer que $\text{Im}(q) = F$.

Exercice 3.

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$. Soit $u : \mathcal{M}_2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbf{R})$ définie par $u(M) = AM - MA$.

1. Vérifier que u est linéaire.

2. Déterminer le noyau de u .
3. Préciser le rang de u . En déduire $\text{Im}(u)$.
4. En déduire l'ensemble des matrices qui commutent avec la matrice A .

Exercice 4.

Soit u l'endomorphisme de \mathbf{R}^2 dont la matrice dans la base canonique \mathcal{B} est $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$. Soit la famille $\mathcal{C} = (e_1 + e_2, e_1 - e_2)$.

1. Montrer que \mathcal{C} est une base de \mathbf{R}^2 .
2. Donner la matrice A' de u dans la base \mathcal{C} .
3. Écrire la relation de passage qui lie A et A' .
4. En déduire A^n pour $n \in \mathbf{N}$.

Exercice 5.

On note \mathcal{B} la base canonique de $\mathbf{R}_2[X]$.
Soient les polynômes :

$$P_1(X) = \frac{1}{8}(X-3)(X-5), \quad P_2(X) = -\frac{1}{4}(X-1)(X-5) \quad \text{et} \quad P_3(X) = \frac{1}{8}(X-1)(X-3).$$

1. Calculer $P_1(1), P_1(3), P_1(5), P_2(1), P_2(3), P_2(5), P_3(1), P_3(3)$ et $P_3(5)$.
2. Montrer que la famille $\mathcal{C} = (P_1, P_2, P_3)$ est une base de $\mathbf{R}_2[X]$.
3. Déterminer les coordonnées de $X^2 + X + 1$ dans la base \mathcal{C} .
4. (a) Déterminer la matrice de passage $\text{Pass}(\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{C})$.
(b) Retrouver les coordonnées du polynôme $X^2 + X + 1$ dans la base \mathcal{C} .

Exercice 6.

Soit $u \in \mathcal{L}(\mathbf{R}^3)$ dont la matrice dans la base canonique est $A = \begin{pmatrix} 3 & 3 & -4 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix}$.

1. Déterminer une base (e_1) de $\text{Ker}(u - 2\text{id}_{\mathbf{R}^3})$.
2. Déterminer une base de $\text{Ker}(u^2)$.
3. Montrer que $\text{Ker}(u) \subset \text{Ker}(u^2)$ et donner une base de $\text{Ker}(u)$.
4. Donner un élément de e_2 dans $\text{Ker}(u^2) \setminus \text{Ker}(u)$.
5. Justifier que la famille $\mathcal{B} = (e_1, u(e_2), e_2)$ est une base de \mathbf{R}^3 et préciser la matrice de u dans la base \mathcal{B} .