

# Une équivalence à la convexité

Erik Thomas\*

## Résumé

Le but de cette note, nous introduisons la notion de « presque-convexité ». Cette notion permet de caractériser les fermés convexes d'un espace préhilbertien réel.

## 1 Introduction

Avant d'énoncer les résultats principaux de cette note, nous faisons quelques rappels sur la notion de longueur d'un arc paramétré.

**Définition 1.1.** Soit  $(E, \|\cdot\|_E)$  un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel normé. Soient  $a$  et  $b$  deux points de  $E$  et soit  $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbf{R}$  continue tel que  $\gamma(0) = a$  et  $\gamma(1) = b$ . On définit la longueur de  $\gamma$ , notée  $\mathcal{L}(\gamma)$ , par :

$$\mathcal{L}(\gamma) = \sup \left\{ \sum_{i=0}^{n-1} \|\gamma(t_{i+1}) - \gamma(t_i)\|_E, n \in \mathbf{N}^* \text{ et } 0 = t_0 < t_1 < \dots < t_{n-1} < t_n = 1 \right\} \in \mathbf{R}_+ \cup \{+\infty\}.$$

On admettra le lemme suivant dont la preuve découle immédiatement de la définition 1.1 et de l'inégalité triangulaire.

**Lemme 1.1.** Soient  $a$  et  $b$  deux points d'un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel normé  $(E, \|\cdot\|_E)$ . Pour toute application  $\gamma : [0, 1] \rightarrow E$  continue telle que  $\gamma(0) = a$  et  $\gamma(1) = b$ , on a  $\mathcal{L}(\gamma) \geq \|a - b\|_E$ .

La définition suivante introduit la notion de « presque-convexité », essentielle pour notre propos.

**Définition 1.2.** Soit  $A$  une partie connexe par arcs d'un  $\mathbf{R}$ -espace vectoriel normé  $(E, \|\cdot\|_E)$ . On dit que  $A$  est presque-convexe si pour tout  $(a, b) \in A^2$ ,

$$\inf \{ \mathcal{L}(\gamma), \gamma : [0, 1] \rightarrow A \text{ continue tel que } \gamma(0) = a \text{ et } \gamma(1) = b \} = \|a - b\|_E.$$

La notion de presque convexité généralise la notion de convexité : une partie convexe est évidemment presque-convexe. Elle a l'avantage d'être une notion métrique et non une notion affine.

Voici notre résultat principal.

**Proposition 1.1.** Soit  $F$  une partie non vide fermée, connexe par arcs d'un espace préhilbertien réel  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ .  $F$  est convexe si, et seulement si,  $F$  est presque-convexe.

*Remarque 1.* L'équivalence est fausse si  $F$  est ouvert. Il suffit de prendre  $F := B(0, 1) \setminus \{(0, 0)\}$ .

Dans le cas des ouverts, on peut néanmoins énoncer la proposition suivante.

**Proposition 1.2.** Soit  $O$  un ouvert de  $\mathbf{R}^2$ .  $O$  est convexe si, et seulement si,  $O$  est presque-convexe et simplement connexe.

Pour la notion de simple connexité et pour une introduction à la topologie algébrique, nous renvoyons à [1].

---

\*erik.thomas@ens-rennes.fr

## 2 Preuves

On prouve la proposition 1.1.

*Démonstration.* ( $\Rightarrow$ ) Cette implication est claire.

( $\Leftarrow$ ) Soient  $a$  et  $b$  deux points différents de  $F$ . On suppose qu'il existe  $t \in ]0, 1[$  tel que  $x_t := (1-t)a + tb \notin F$ . Quitte à traduire (les translations sont des homéomorphismes, donc l'image de  $F$  par une translation reste un fermé), on peut supposer que  $x_t = 0$ . Comme  $F$  est fermé,  $E \setminus F$  est ouvert : il existe  $r > 0$  tel que  $B(0, r) \subset E \setminus F$ .

Soit  $\gamma$  un chemin continue à valeurs dans  $F$  qui relie les points  $a$  et  $b$ . Soit  $H := (a-b)^\perp$ ,  $H$  est donc fermé. Comme  $H$  est fermé,  $E \setminus H$  a deux composantes connexes par arcs :  $H_-$  et  $H_+$ . On a, par exemple,  $a \in H_-$  et  $b \in H_+$ .

Le théorème des valeurs intermédiaires assure que  $\gamma$  rencontre  $H$  en un point  $x_0$ . Comme  $\gamma$  ne rencontre pas  $B(0, r)$ , on a  $\|x_0\| \geq r$ . En utilisant le lemme 1.1, on a :

$$\mathcal{L}(\gamma) \geq \|a - x_0\| + \|b - x_0\|.$$

Or, le théorème de Pythagore assure que

$$\|a - x_0\|^2 = \|a\|^2 + \|x_0\|^2 \quad \text{et} \quad \|b - x_0\|^2 = \|b\|^2 + \|x_0\|^2.$$

On en déduit que

$$\mathcal{L}(\gamma) \geq \sqrt{\|a\|^2 + r^2} + \sqrt{\|b\|^2 + r^2}.$$

En utilisant le fait que  $F$  est presque-convexe, on en déduit l'inégalité  $\|a - b\| \geq \sqrt{\|a\|^2 + r^2} + \sqrt{\|b\|^2 + r^2}$ . Comme  $a$ ,  $b$  et  $0$  sont colinéaires avec  $0 \in [a, b]$ , on a  $\|a - b\| = \|a\| + \|b\|$ , d'où l'inégalité

$$\|a\| + \|b\| \geq \sqrt{\|a\|^2 + r^2} + \sqrt{\|b\|^2 + r^2}.$$

D'où une contradiction. □

On prouve la proposition 1.2.

*Démonstration.* ( $\Rightarrow$ ) Cette implication est claire.

( $\Leftarrow$ ) Soient  $A$  et  $B$  deux points de  $O$  avec  $A \neq B$ . On suppose qu'il existe  $t_0 \in ]0, 1[$  tel que  $x_{t_0} := (1-t)a + tb \notin O$ .

On se place dans le repère affine  $\mathcal{R} := (x_{t_0}; \vec{u}, \vec{v})$  avec  $\vec{u} = \frac{\overrightarrow{AB}}{\|\overrightarrow{AB}\|}$  et  $\vec{v}$  orthogonal à  $\vec{u}$ . Dans ce repère, les coordonnées des points  $A$  et  $B$  sont respectivement  $(x_A, 0)$  et  $(x_B, 0)$  avec, par exemple,  $x_A < 0$  et  $x_B > 0$ .

Comme  $O$  est ouvert, il existe  $\varepsilon > 0$  tel que  $B(A, \varepsilon) \subset O$  et  $B(B, \varepsilon) \subset O$ . Soient les points  $C$  et  $D$  de coordonnées respectives  $(x_A, \frac{\varepsilon}{2})$  et  $(x_B, \frac{\varepsilon}{2})$ . En utilisant le fait que  $O$  est presque-convexe, il existe un chemin continue  $\delta : [0, 1] \rightarrow O$  tel que  $\delta(0) = C$  et  $\delta(1) = D$  avec  $CD \leq \mathcal{L}(\delta) \leq CD + \alpha$  pour tout  $\alpha > 0$ . En choisissant  $\alpha$  assez petit, il existe un tel chemin  $\delta_1$  tel que l'ordonnée de  $\delta_1(t)$  est strictement positive pour tout  $t \in [0, 1]$ . Soit enfin  $\gamma_1$  défini par

$$\forall t \in [0, 1], \quad \gamma_1(t) := \begin{cases} (1-4t)A + 4tC & \text{si } t \in \left[0, \frac{1}{4}\right] \\ \delta_1\left(2t - \frac{1}{2}\right) & \text{si } t \in \left]\frac{1}{4}, \frac{3}{4}\right] \\ (4-4t)D + (4t-3)B & \text{si } t \in \left[\frac{3}{4}, 1\right] \end{cases}.$$

Il est clair que  $\gamma_1$  ainsi défini est continue et vérifie  $\gamma_1(0) = A$ ,  $\gamma_1(1) = B$  et est à valeurs dans  $O$ . De plus, pour tout  $t \in ]0, 1[$ , l'ordonnée de  $\gamma_1(t)$  est strictement positive.

On construit de même une application  $\gamma_2 : [0, 1] \rightarrow O$  continue telle que  $\gamma_2(0) = A$ ,  $\gamma_2(1) = B$  et tel que pour tout  $t \in ]0, 1[$ , l'ordonnée de  $\gamma_2(t)$  est strictement négative.

Soit enfin le lacet  $\gamma$  défini sur  $[0, 1]$  par

$$\forall t \in [0, 1], \quad \gamma(t) = \begin{cases} \gamma_1(2t) & \text{si } t \in \left[0, \frac{1}{2}\right] \\ \gamma_2(2-2t) & \text{si } t \in \left]\frac{1}{2}, 1\right] \end{cases}.$$

Il est clair que  $\gamma$  est continue, que  $\gamma(0) = \gamma(1) = A$ . On note que  $\gamma$  n'est pas contractile dans  $O$  à cause de  $x_{t_0}$ . Cela contredit le fait que  $O$  ait été supposé simplement connexe. □

*Remarque 2.* Il est crucial de se placer dans  $\mathbf{R}^2$ . le résultat est faux dans un ouvert de  $\mathbf{R}^n$  avec  $n \geq 3$ .

## Références

[1] A. Hatcher, *Algebraic Topology*. Cambridge University Press, 2009.